

VECTORES

Ejercicios propuestos. Curso de Física COU. A. Peña, F. Garzo

Ejercicio propuesto 3, p24.

Calcula las componentes de un vector \mathbf{v} que tiene de módulo 8, está contenido en el plano YZ y forma un ángulo de 30° con el eje OZ.

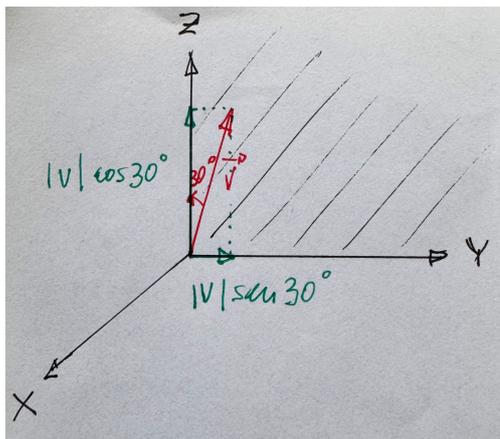
In[194]:=

```
Clear["Global`*"]  
|borra
```

In[195]:=

```
Import[  
|importa  
"/Users/miguelseguramatarredona/Documents/Ciencia/Mathematica/Imágenes/  
vector1.jpg"]
```

Out[195]=



Las componente x del vector es 0, por estar situado en el plano YZ:

$$x = 0$$

Las componentes del vector en los ejes Y y Z son:

$$y = |\mathbf{v}| \sin 30^\circ = 8 \sin 30^\circ = 4$$

$$z = |\mathbf{v}| \cos 30^\circ = 8 \cos 30^\circ = 8 \times \frac{\sqrt{3}}{2} = 4\sqrt{3}$$

Por tanto las componentes del vector \mathbf{v} :

$$\mathbf{v} = (0, 4, 4\sqrt{3})$$

Ejercicio propuesto 5, p24.

Halla las componentes de un vector unitario que tengan la misma dirección y sentido que la resta de los vectores: $\mathbf{a} = 4\mathbf{i} - 3\mathbf{j} + 5\mathbf{k}$ y $\mathbf{b} = \mathbf{i} - 9\mathbf{j} + 7\mathbf{k}$.

In[196]:=

```
Clear["Global`*"]
borra
```

Definimos los vectores en formato Mathematica:

In[197]:=

```
a = {4, -3, 5};
b = {1, -9, 7};
```

La resta $a - b$ será el vector:

In[199]:=

```
r = a - b
```

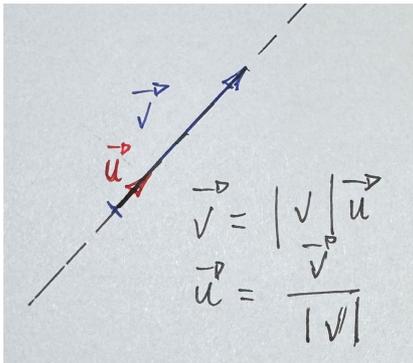
Out[199]=

```
{3, 6, -2}
```

In[200]:=

```
Import[
importa
"/Users/miguelseguramatarredona/Documents/Ciencia/Mathematica/Imágenes/
vector2.jpg"]
```

Out[200]=



Como lo que se quiere es calcular el vector unitario en la dirección y sentido del vector resta. Es decir $\mathbf{r} = |\mathbf{r}| \mathbf{u}$. Tendremos que dividir el vector por su módulo: $\mathbf{u} = \frac{\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|}$

In[201]:=

```
u = r / Norm[r]
```

Out[201]=

```
{3/7, 6/7, -2/7}
```

Ejercicio propuesto 8, p24.

Dados los vectores $\mathbf{a} = 2\mathbf{i} + \mathbf{j} + 3\mathbf{k}$ y $\mathbf{b} = -\mathbf{i} + 3\mathbf{j} - \mathbf{k}$, calcula:

- El ángulo que forman.
- El módulo del vector suma.
- Un vector unitario en la misma dirección de \mathbf{a} .

```
In[202]:=
Clear["Global`*"]
|borra
```

Definimos los vectores en formato Mathematica:

```
In[203]:=
a = {2, 1, 3};
b = {-1, 3, -1};
```

Podemos calcular el ángulo que forman los vectores directamente, utilizando la función:

```
In[205]:=
θ = VectorAngle[a, b]
|ángulo de vector
```

```
Out[205]=
ArcCos[-√(2/77)]
```

En grados:

```
In[206]:=
ArcCos[-√(2/77)] * 180 / π // N
|arco coseño |valor numérico
```

```
Out[206]=
99.2745
```

También podemos hacerlo a partir de la definición del producto escalar de dos vectores:

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos \alpha, \text{ despejando } \cos \alpha = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| |\mathbf{b}|}$$

El coseno del ángulo formado:

```
In[207]:=
ArcCos[Dot[a, b] / (Norm[a] Norm[b])]
|arco coseño
```

```
Out[207]=
ArcCos[-√(2/77)]
```

En grados:

```
In[208]:=
ArcCos[-√(2/77)] * 180 / π // N
|arco coseño |valor numérico
```

```
Out[208]=
99.2745
```

En el caso b) nos piden calcular el vector suma:

```
In[209]:=
s = a + b
```

```
Out[209]=
{1, 4, 2}
```

El módulo del vector suma es:

In[210]:=

```
Norm[s]
|norma
```

Out[210]=

$$\sqrt{21}$$

En el caso c) nos piden que calculemos un vector unitario en la misma dirección de **a**. Para ello tendremos que dividir el vector **a** por su módulo: $u = \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|}$

In[211]:=

$$\mathbf{u} = \frac{\mathbf{a}}{\text{Norm}[\mathbf{a}]}$$

Out[211]=

$$\left\{ \sqrt{\frac{2}{7}}, \frac{1}{\sqrt{14}}, \frac{3}{\sqrt{14}} \right\}$$

Ejercicio propuesto 14, p25.

Dados los vectores coplanarios $\mathbf{a} = 3\mathbf{i} - 4\mathbf{j}$ y $\mathbf{b} = \mathbf{i} + 2\mathbf{j}$, calcula:

a) Su producto vectorial.

b) Comprueba, por medio del producto escalar, que el vector antes calculado es perpendicular al vector **a** y al vector **b**.

c) ¿Dónde estará situado el vector suma de **a** y **b**?

In[212]:=

```
Clear["Global`*"]
|borra
```

Definimos los vectores en formato Mathematica:

In[213]:=

```
a = {3, -4, 0};
b = {1, 2, 0};
```

Su producto vectorial:

In[215]:=

```
c = Cross[a, b]
|producto vectorial
```

Out[215]=

```
{0, 0, 10}
```

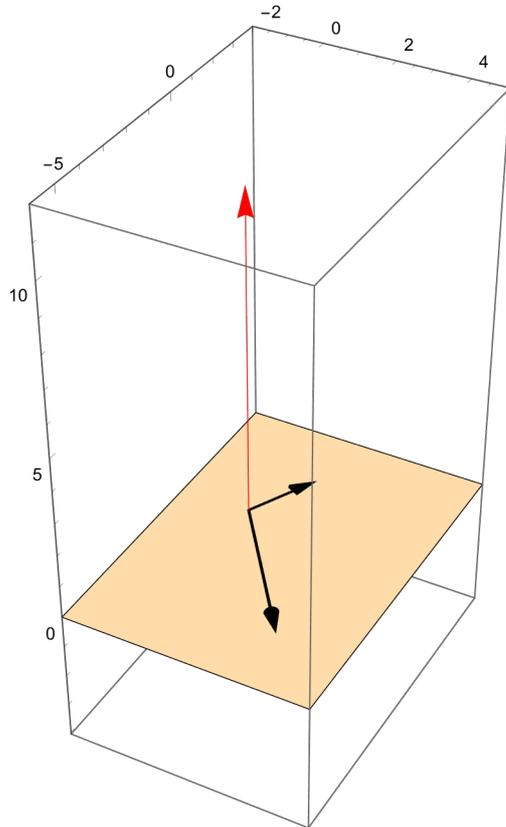
Nos da el vector $\mathbf{c} = (0\mathbf{i}, 0\mathbf{j}, 10\mathbf{k})$

Si representamos gráficamente el vector producto vectorial **c**, veremos que es perpendicular al plano formado por los vectores **a** y **b**:

In[216]:=

```
Graphics3D[{{Black, Arrow[Tube[{{0, 0, 0}, a]]],
  gráfico 3D negro flecha tubo
  Arrow[Tube[{{0, 0, 0}, b]]], Red, Arrow[{{0, 0, 0}, c]}, White,
  flecha tubo rojo flecha blanco
  InfinitePlane[{{0, 0, 0}, {a, b}]}, Axes → True, PlotRangePadding → 2]
plano infinito ejes verd... extensión del rango de represent
```

Out[216]=



Podemos verificar que el resultado es perpendicular a ambos vectores, aplicando la condición de perpendicularidad. El producto escalar de los vectores es igual a cero.

In[217]:=

```
{c.a, c.b}
```

Out[217]=

```
{0, 0}
```

En el caso c) el vector suma $\mathbf{a} + \mathbf{b}$:

In[218]:=

```
 $\mathbf{s} = \mathbf{a} + \mathbf{b}$ 
```

Out[218]=

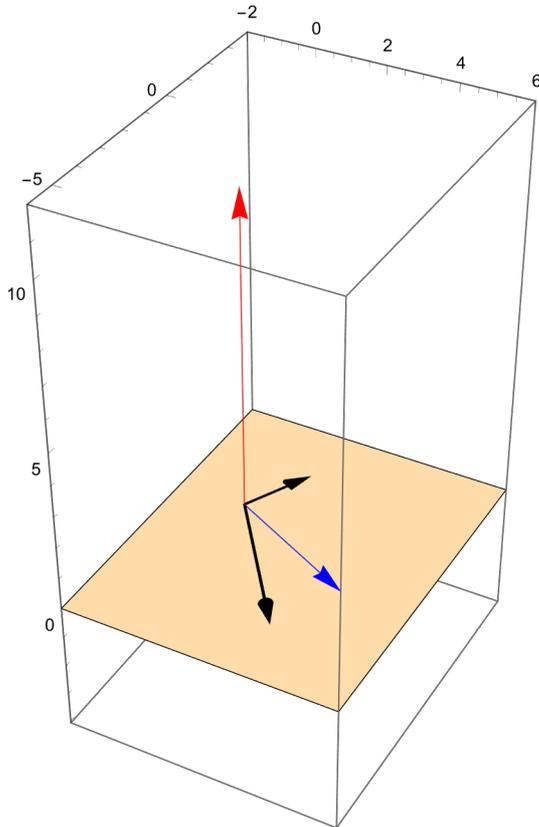
```
{4, -2, 0}
```

Si añadimos la representación del vector suma:

In[219]:=

```
Graphics3D[{{Black, Arrow[Tube[{{0, 0, 0}, a]], Arrow[Tube[{{0, 0, 0}, b]]],
  gráfico 3D negro flecha tubo flecha tubo
  Red, Arrow[{{0, 0, 0}, c]}, Blue, Arrow[{{0, 0, 0}, s]}, White,
  rojo flecha azul flecha blanco
  InfinitePlane[{{0, 0, 0}, {a, b}]}, Axes → True, PlotRangePadding → 2]
  plano infinito ejes verd... extensión del rango de representación
```

Out[219]=



Ejercicio propuesto 15, p25.

Dados los vectores $\mathbf{a} = \frac{1}{7}(2\mathbf{i} + 3\mathbf{j} + 6\mathbf{k})$, $\mathbf{b} = \frac{1}{7}(3\mathbf{i} - 6\mathbf{j} + 2\mathbf{k})$, $\mathbf{c} = \frac{1}{7}(6\mathbf{i} + 2\mathbf{j} - 3\mathbf{k})$, demostrar que:

- Son vectores unitarios.
- Son perpendiculares entre si.
- \mathbf{c} es el producto vectorial de \mathbf{a} y \mathbf{b} ?

In[220]:=

```
Clear["Global`*"]
borra
```

Definimos los vectores en formato Mathematica:

In[221]:=

```
a = {2, 3, 6};
b = {3, -6, 2};
c = {6, 2, -3};
```

Para demostrar el primer caso, necesitamos los módulos de los vectores:

```
In[224]:= Norm[a]
|norma
```

```
Out[224]= 7
```

```
In[225]:= Norm[b]
|norma
```

```
Out[225]= 7
```

```
In[226]:= Norm[c]
|norma
```

```
Out[226]= 7
```

Un vector unitario es el resultado de dividir el vector **a** por su módulo, $u = \frac{a}{|a|}$. Luego vemos que se cumple la condición.

Para demostrar el segundo caso, necesitamos calcular que el producto escalar entre ellos es igual a cero:

```
In[227]:= {a.b, a.c, b.c}
```

```
Out[227]= {0, 0, 0}
```

Para demostrar el tercer caso, necesitamos calcular que el producto vectorial entre **a** y **b**:

```
In[228]:= Cross[a, b] / 7
|producto vectorial
```

```
Out[228]= {6, 2, -3}
```

Ejercicio propuesto 16, p25.

Dados los vectores $\mathbf{a} = 2\mathbf{i} - 3\mathbf{j} + \mathbf{k}$, $\mathbf{b} = \mathbf{i} + 2\mathbf{j} - \mathbf{k}$ y $\mathbf{c} = -\mathbf{i} - \mathbf{j} + \mathbf{k}$ calcula:

- $(\mathbf{a} + \mathbf{b}) - \mathbf{c}$
- $(\mathbf{a} - \mathbf{b}) \times \mathbf{c}$
- El ángulo formado por **a** y $(\mathbf{b} + \mathbf{c})$.
- $(\mathbf{a} - \mathbf{b}) \cdot 3\mathbf{c}$

```
In[229]:= Clear["Global`*"]
|borra
```

Definimos los vectores en formato Mathematica:

In[230]:=

```

a = {2, -3, 1};
b = {1, 2, -1};
c = {-1, -1, 1};

```

En el caso a):

In[233]:=

```

(a + b) - c

```

Out[233]=

```

{4, 0, -1}

```

En el caso b):

In[234]:=

```

Cross[a - b, c]

```

```

|producto vectorial

```

Out[234]=

```

{-3, -3, -6}

```

Para el caso c) nos piden el ángulo formado por **a** y **(b + c)**:

In[235]:=

```

θ = VectorAngle[a, b + c]

```

```

|ángulo de vector

```

Out[235]=

```

ArcCos[- $\frac{3}{\sqrt{14}}$ ]

```

In[236]:=

```

ArcCos[- $\frac{3}{\sqrt{14}}$ ] *  $\frac{180}{\pi}$  // N

```

```

|arco coseño |valor numérico

```

Out[236]=

```

143.301

```

Para el caso d) nos piden el producto escalar: **(a - b) · 3c**

In[237]:=

```

Dot[a - b, 3 c]

```

```

|producto escalar

```

Out[237]=

```

18

```

Ejercicio propuesto 17, p25.

Dados los vectores libres **a = 2i - j + k**, **b = 3i + 3j - 0k**, calcula:

- El ángulo que forman.
- El momento resultante respecto al punto (3, 5, 2).

In[238]:=

```

Clear["Global`*"]

```

```

|borra

```

Definimos los vectores en formato Mathematica:

In[239]:=

```
a = {2, -1, 1};
b = {3, 3, 0};
```

El ángulo en radianes:

In[241]:=

```
θ = VectorAngle[a, b]
```

Out[241]=

$$\text{ArcCos}\left[\frac{1}{2\sqrt{3}}\right]$$

El ángulo en grados:

In[242]:=

```
ArcCos $\left[\frac{1}{2\sqrt{3}}\right]$  *  $\frac{180}{\pi}$  // N
```

Out[242]=

73.2213

In[243]:=

```
s = a + b
```

Out[243]=

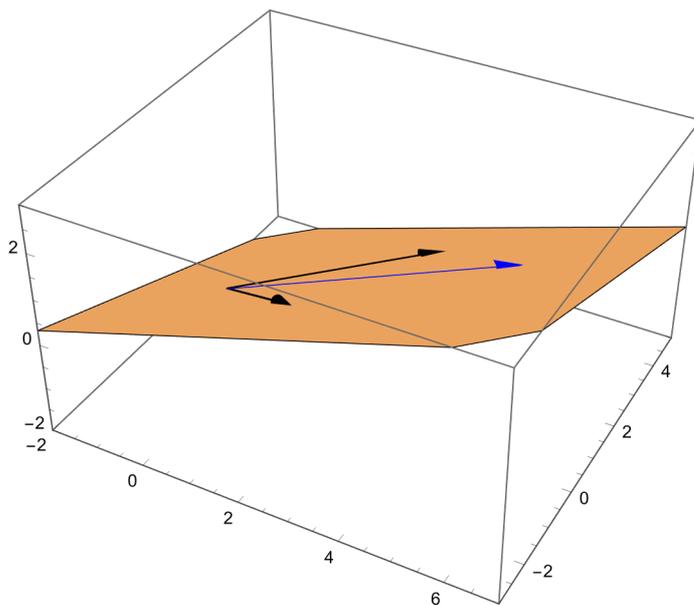
```
{5, 2, 1}
```

Su representación gráfica:

In[244]:=

```
Graphics3D[{Black, Arrow[Tube[{{0, 0, 0}, a]}],
Arrow[Tube[{{0, 0, 0}, b]}], Blue, Arrow[{{0, 0, 0}, s}], White,
InfinitePlane[{0, 0, 0}, {a, b}], Axes → True, PlotRangePadding → 2]
```

Out[244]=



El momento del vector resultante respecto al punto P (3, 5, 2)

El momento del vector **a** con respecto a P, **PO** viene dado:

$$\mathbf{PO} = (0 - 3, 0 - 5, 0 - 2) = (-3, -5, -2)$$

$$\mathbf{Ma} = \mathbf{PO} \times \mathbf{a} = (-3, -5, -2) \times (2, -1, 1) = \begin{pmatrix} i & j & k \\ -3 & -5 & -2 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

In[245]:=

```
PO = {-3, -5, -2};
```

In[246]:=

```
Ma = Cross[PO, a]  
|producto vectorial
```

Out[246]=

```
{-7, -1, 13}
```

Ejercicio propuesto 18, p25.

Dado el vector $\mathbf{a} = [2t^2, t, (t + 1)^2]$, halla su derivada y el módulo de **a** para $t = 2$.

In[247]:=

```
Clear["Global`*"]  
|borra
```

Escribimos el vector **a** en formato Mathematica:

In[248]:=

```
a = {2 t^2, t, (t + 1)^2};
```

Su derivada:

In[249]:=

```
derivada = D[a, t]  
|deriva
```

Out[249]=

```
{4 t, 1, 2 (1 + t)}
```

Particularizada para $t = 2$:

In[250]:=

```
derivadat = derivada /. t -> 2
```

Out[250]=

```
{8, 1, 6}
```

El módulo:

In[251]:=

```
Norm[derivadat]  
|norma
```

Out[251]=

```
 $\sqrt{101}$ 
```

Ejercicio propuesto 19, p25.

Halla la velocidad lineal de un punto P del sólido rígido, cuya velocidad angular viene dada por $\omega = \mathbf{i} - 2\mathbf{k}$ y cuyo vector de posición respecto de un punto del eje fijo alrededor del cual gira es $\mathbf{r} = \mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 3\mathbf{k}$.

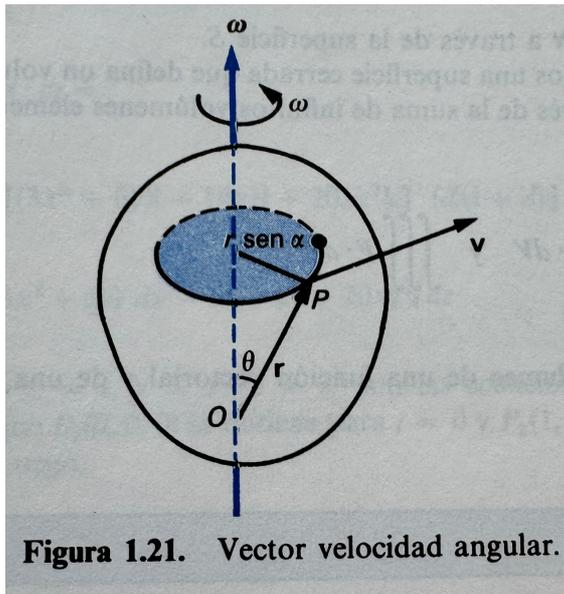
In[252]:=

```
Clear["Global`*"]
|borra
```

In[253]:=

```
Import[
|importa
"/Users/miguelseguramatarredona/Documents/Ciencia/Mathematica/Imágenes/sólido
rígido.png"]
```

Out[253]=



Como el punto P describe una circunferencia de radio $r \sin \theta$, el módulo de la velocidad lineal \mathbf{v} es:

$$|\mathbf{v}| = \omega (r \sin \theta) = |\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}|$$

Por tanto el vector \mathbf{v} es perpendicular a los vectores $\boldsymbol{\omega}$ y \mathbf{r} de tal forma que los tres componen un triedro a derechas. Luego \mathbf{v} tiene el mismo módulo, dirección y sentido que $\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}$.

$$\mathbf{v} = \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r} = \begin{pmatrix} i & j & k \\ 1 & 0 & -2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

Definimos los vectores en formato Mathematica:

In[254]:=

```
 $\boldsymbol{\omega} = \{1, 0, -2\};$ 
 $\mathbf{r} = \{1, 2, 3\};$ 
```

In[256]:=

```
 $\mathbf{v} = \text{Cross}[\boldsymbol{\omega}, \mathbf{r}]$ 
|producto vectoria
```

Out[256]=

```
{4, -5, 2}
```

Nos da una velocidad lineal $\mathbf{v} = (4 \mathbf{i}, -5 \mathbf{j}, 2 \mathbf{k})$

Ejercicio propuesto 21, p25.

Halla la expresión analítica del vector velocidad y del vector aceleración. Calcula los módulos de ambos vectores, cuando una partícula se mueve a lo largo de la curva C de ecuaciones: $x = 3 \cos 2t$, $y = 3 \sin 2t$, $z = 5 t$.

In[257]:=

```
Clear["Global`*"]
|borra
```

En primer lugar definimos el vector \mathbf{r} , posición de la partícula de forma genérica:

$$\mathbf{r} = (x \mathbf{i} + y \mathbf{j} + z \mathbf{k})$$

Su construcción será a partir de:

In[258]:=

```
u = {i, j, k};
```

In[259]:=

```
c = {3 Cos[2 t], 3 Sin[2 t], 5 t};
|coseno |seno
```

El producto escalar del vector \mathbf{C} por \mathbf{u} , me da el vector de posición \mathbf{r} :

In[260]:=

```
r = c.u
```

Out[260]=

```
5 k t + 3 i Cos[2 t] + 3 j Sin[2 t]
```

La velocidad de la partícula vendrá dada por $\mathbf{v} = d\mathbf{r}/dt$:

In[261]:=

```
v = D[r, t]
|deriva
```

Out[261]=

```
5 k + 6 j Cos[2 t] - 6 i Sin[2 t]
```

La aceleración vendrá dada por $\mathbf{a} = d\mathbf{v}/dt$:

In[262]:=

```
a = D[v, t]
|deriva
```

Out[262]=

```
-12 i Cos[2 t] - 12 j Sin[2 t]
```

La velocidad y la aceleración en el instante $t = 0$:

In[263]:=

```
v0 = v /. t -> 0
```

Out[263]=

```
6 j + 5 k
```

```
In[264]:=
a0 = a /. t -> 0
```

```
Out[264]=
-12 i
```

Escribiendo la velocidad y aceleración para $t = 0$ en formato de vector:

```
In[265]:=
v0 = {0, 6, 5};
```

```
In[266]:=
a0 = {-12, 0, 0};
```

Los módulos de la velocidad y la aceleración en el instante $t = 0$:

```
In[267]:=
Norm[v0]
|norma
```

```
Out[267]=
 $\sqrt{61}$ 
```

```
In[268]:=
Norm[a0]
|norma
```

```
Out[268]=
12
```

Ejercicio propuesto 22, p25.

Dada la función escalar de posición $F(x, y, z) = 2x^2y - 3yz^2$, halla su gradiente en el punto $(2, 1, -1)$.

```
In[269]:=
Clear["Global`*"]
|borra
```

Calculamos el gradiente a la superficie $2x^2y - 3yz^2$ en el punto $P(2, 1, -1)$.

Es decir:

$$\text{grad } F = \nabla F = \left(\frac{\partial}{\partial x} i + \frac{\partial}{\partial y} j + \frac{\partial}{\partial z} k \right) F(x, y, z) = \left(\frac{\partial F}{\partial x} i + \frac{\partial F}{\partial y} j + \frac{\partial F}{\partial z} k \right)$$

Definimos el escalar F :

```
In[270]:=
F[x, y, z] = 2 x y^2 - 3 y z^2;
```

El gradiente en tres dimensiones en coordenadas cartesianas:

```
In[271]:=
gradF =  $\nabla_{\{x,y,z\}}$  F[x, y, z]
```

```
Out[271]=
{2 y^2, 4 x y - 3 z^2, -6 y z}
```

Particularizando para las coordenadas del punto:

In[272]:=

gradF /. {x -> 2, y -> 1, z -> -1}

Out[272]=

{2, 5, 6}

Resulta el vector:

$$\nabla F = (2 \mathbf{i}, 5 \mathbf{j}, 6 \mathbf{k})$$

Ejercicio propuesto 23, p25.

Halla el vector divergencia de la función vectorial de posición dada por $\mathbf{v}(x, y, z) = 2xy z \mathbf{i} - x^2 z^2 \mathbf{j} + 2y^3 z \mathbf{k}$ en el punto (2, -2, 1)

In[273]:=

Clear["Global`*"][borra](#)

Se define la divergencia del vector \mathbf{v} al escalar que resulta del producto escalar de nabra por el vector:

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = \nabla \cdot \mathbf{v} = \left(\frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} \right) \cdot (v_x \mathbf{i} + v_y \mathbf{j} + v_z \mathbf{k}) = \left(\frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z} \right)$$

Definimos la función vectorial \mathbf{v} :

In[274]:=

v = {2 x y z, - x^2 z^2, 2 y^3 z};Calculamos la divergencia de \mathbf{v} :

In[275]:=

divv = Div[v, {x, y, z}][divergencia](#)

Out[275]=

 $2 y^3 + 2 y z$

Particularizando para el punto P (2, -2, 1):

In[276]:=

divv /. {x -> 2, y -> -2, z -> 1}

Out[276]=

-20

El resultado es:

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = \nabla \cdot \mathbf{v} = -20$$

Ejercicio propuesto 24, p25.

Halla el rotacional del vector $\mathbf{v} = 2x z^3 \mathbf{i} - x y^2 z \mathbf{j} + 2y^2 z^2 \mathbf{k}$ en el punto P (2, -1, 3).

In[277]:=

Clear["Global`*"][borra](#)

Se define el rotacional del vector \mathbf{v} al vector que resulta del producto vectorial de nábla por el vector:

$$\text{rot } \mathbf{v} = \nabla \times \mathbf{v} = \left(\frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} \right) \times (v_x \mathbf{i} + v_y \mathbf{j} + v_z \mathbf{k}) = \begin{pmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ v_x & v_y & v_z \end{pmatrix}$$

Definimos el vector \mathbf{v} :

In[278]:=

$$\mathbf{v} = \{2x z^3, x y^2 z, 2y^2 z^2\};$$

Calculamos el rotacional de \mathbf{v} :

In[279]:=

$$\text{rot} = \text{Curl}[\mathbf{v}, \{x, y, z\}]$$

|rotacional

Out[279]=

$$\{-x y^2 + 4 y z^2, 6 x z^2, y^2 z\}$$

Particularizando para el punto $P(2, -1, 3)$:

In[280]:=

$$\text{rot}_p = \text{rot} /. \{x \rightarrow 2, y \rightarrow -1, z \rightarrow 3\}$$

Out[280]=

$$\{-38, 108, 3\}$$

El resultado es:

$$\text{Rot } \mathbf{v} = \nabla \times \mathbf{v} = -38 \mathbf{i} + 108 \mathbf{j} + 3 \mathbf{k}$$

Ejercicio propuesto 25, p25.

Una partícula se mueve con una aceleración dada por $\mathbf{a} = 3 \sin 2t \mathbf{i} - 5 \cos 2t \mathbf{j} + 4t \mathbf{k}$, siendo t el tiempo. Se consideran nulos el desplazamiento inicial y la velocidad inicial. Calcula la velocidad y el espacio recorrido en función del tiempo.

In[281]:=

`Clear["Global`*"]`

|borra

Teniendo en cuenta: $\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt}$, $d\mathbf{v} = \mathbf{a} dt$, $\mathbf{v} = \int \mathbf{a} dt$

Definimos el vector aceleración:

In[282]:=

$$\mathbf{a} = \{3 \text{Sin}[2 t], 5 \text{Cos}[2 t], 4 t\};$$

|seno |coseno

Calculamos el vector velocidad:

In[283]:=

$$\mathbf{v} = \int \mathbf{a} \, dt$$

Out[283]=

$$\left\{ -\frac{3}{2} \cos[2t], \frac{5}{2} \sin[2t], 2t^2 \right\}$$

El vector velocidad es:

$$\mathbf{v} = -\frac{3}{2} \cos[2t] \mathbf{i} + \frac{5}{2} \sin[2t] \mathbf{j} + 2t^2 \mathbf{k}$$

Para el cálculo del espacio recorrido: $v = \frac{dr}{dt}$, $dr = v \, dt$, $r = \int v \, dt$

Definimos el vector velocidad:

In[284]:=

$$\mathbf{v} = \left\{ -\frac{3}{2} \cos[2t], \frac{5}{2} \sin[2t], 2t^2 \right\};$$

Calculamos el vector espacio recorrido:

In[285]:=

$$\mathbf{r} = \int \mathbf{v} \, dt$$

Out[285]=

$$\left\{ -\frac{3}{4} \sin[2t], -\frac{5}{2} \cos[t]^2, \frac{2}{3} t^3 \right\}$$

$$\mathbf{r} = -\frac{3}{4} \sin[2t] \mathbf{i} - \frac{5}{2} \cos[t]^2 \mathbf{j} + \frac{2}{3} t^3 \mathbf{k}$$

Ejercicio propuesto 26, p25.

Halla la integral curvilínea del vector $\mathbf{v} = 2x y^2 z \mathbf{i} - (x + 2y - z) \mathbf{j} + 5x^2 z \mathbf{k}$, entre los puntos $P_1(0, 0, 0)$ y

$P_2(1, 1, 1)$ a lo largo de la curva cuyas ecuaciones paramétricas son: $x = 2t$, $y = t^2 + 1$, $z = t^3$.

In[286]:=

```
Clear["Global`*"]
```

```
borra
```

En primer lugar definimos el vector \mathbf{r} , posición de la partícula en la curva C:

$$\mathbf{r} = (x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}) = [2t \mathbf{i} + (t^2 + 1) \mathbf{j} + t^3 \mathbf{k}]$$

La definición para cálculo es:

In[287]:=

$$\mathbf{r} = \{2t, t^2 + 1, t^3\};$$

La diferencial de r:

In[292]:=

dr = D[r, t]
|deriva

Out[292]=

 $\{2, 2 t, 3 t^2\}$

Definimos el vector **v**:

In[288]:=

v = {2 x y² z, (x + 2 y - z), 5 x² z};

Particularizamos el vector **v** con las coordenadas de **C**:

In[289]:=

vt = v /. {x -> 2 t, y -> t² + 1, z -> t³}

Out[289]=

 $\{4 t^4 (1 + t^2)^2, 2 t - t^3 + 2 (1 + t^2), 20 t^5\}$

El producto v dr es vt dr:

In[297]:=

integrando = Dot[vt, dr]
|producto escalar

Out[297]=

 $60 t^7 + 8 t^4 (1 + t^2)^2 + 2 t (2 t - t^3 + 2 (1 + t^2))$

La integral resultante:

In[298]:=

$$\int_0^1 \text{integrando } dt$$

In[299]:=

$\frac{10211}{630}$ // N
|valor numérico

Out[299]=

16.2079